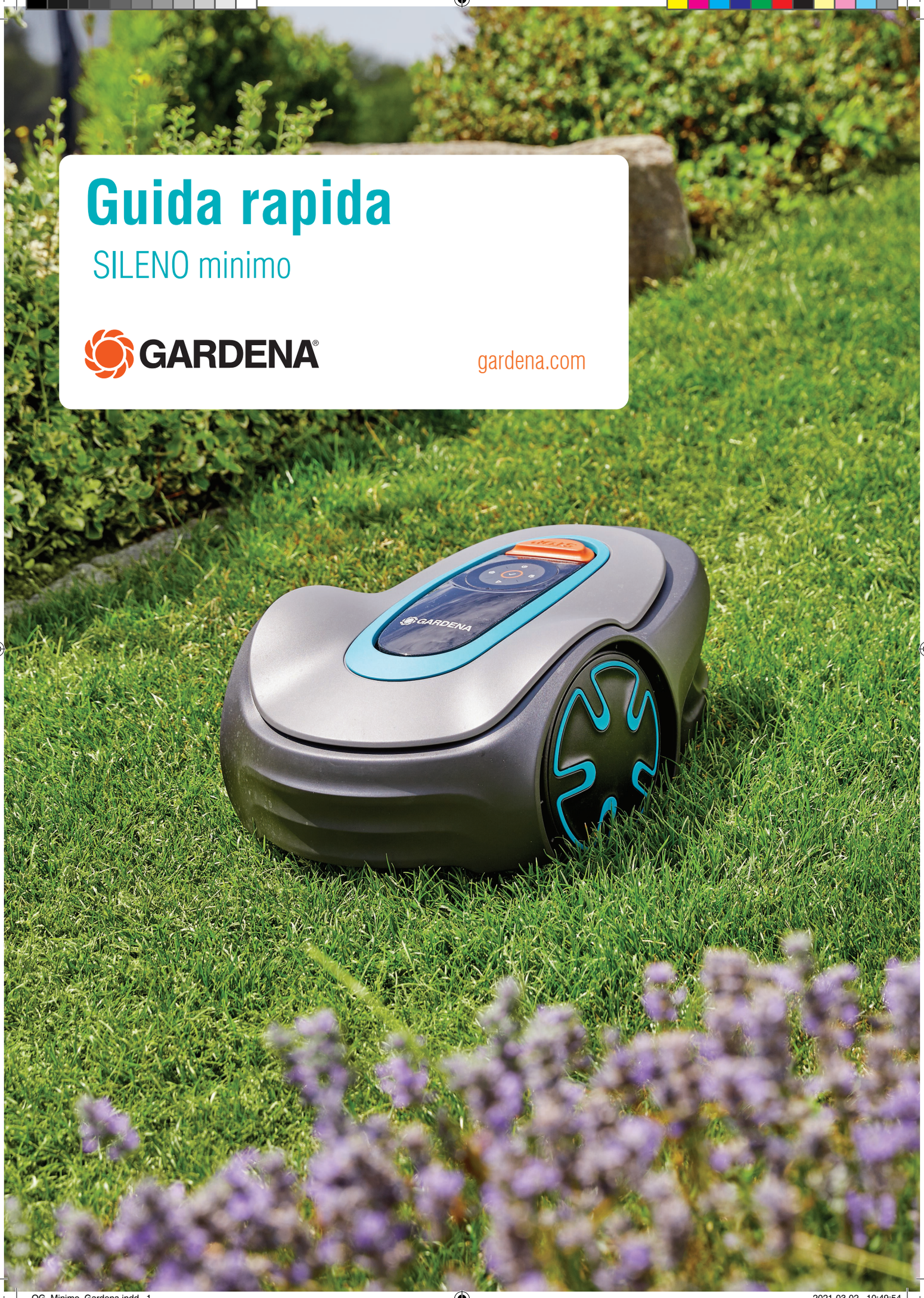
Guida rapida

SILENO minimo

GARDENA®

gardena.com

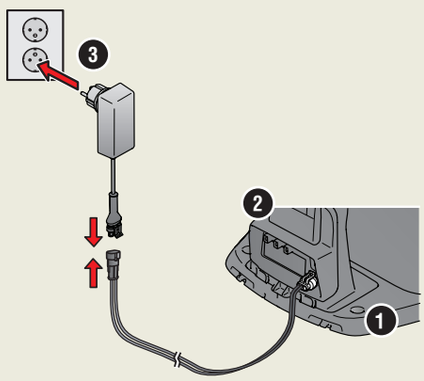


PRIME OPERAZIONI CON IL ROBOT RASAERBA GARDENA

Per ulteriori informazioni e istruzioni, leggere il manuale dell'operatore completo o visitare il sito www.gardena.com.
I video di supporto all'installazione sono disponibili all'indirizzo www.gardena.com

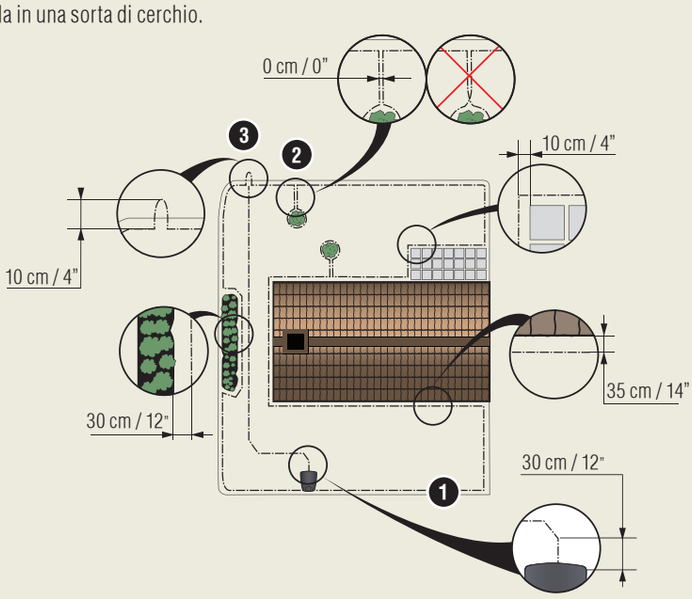
1. Installazione della stazione di ricarica

1. Posizionare la stazione di ricarica su una superficie piana in cui è disponibile uno spazio aperto.
   NOTA: Per posizionare la stazione di ricarica in uno spazio limitato o in un angolo, leggere il manuale dell'operatore.
2. Collegare il cavo a bassa tensione alla stazione di ricarica e all'alimentazione.
3. In caso di utilizzo all'aperto, posizionare l'alimentatore ad un'altezza minima di 30 cm dal suolo.
4. Collegare il cavo di alimentazione a una presa a muro da 100-240 V.
5. Posizionare il robot rasaerba nella stazione di ricarica.
6. Premere il pulsante **ON/OFF** per accendere il robot rasaerba e caricare la batteria mentre viene posato il cavo perimetrale.
   NOTA: non proseguire con le impostazioni del prodotto prima di aver completato l'installazione.

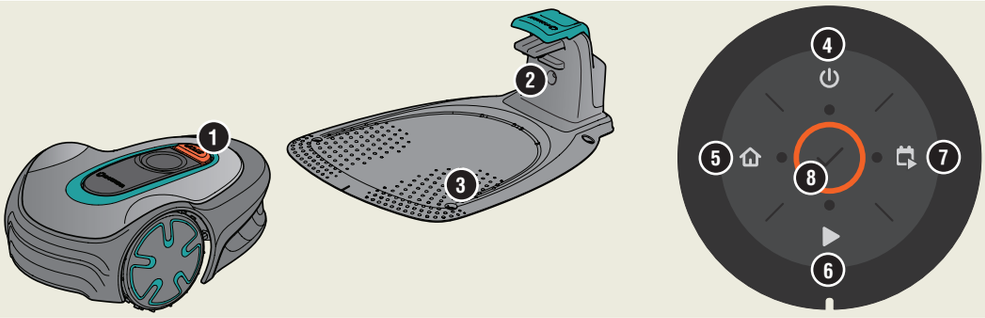


2. Installazione del cavo perimetrale

1. Posare il cavo perimetrale in modo che formi un anello intorno all'intera area di lavoro utilizzando i picchetti forniti o interrare il cavo.
   NOTA: fare in modo che il cavo perimetrale non formi curve strette.
2. Adattare la distanza tra il cavo perimetrale e i diversi ostacoli.
   A. Posare il cavo perimetrale intorno a tutta l'area di lavoro in modo che la racchiuda in una sorta di cerchio.
   B. Ostacoli di altezza > 3,5 cm ad es. parete o recinzione.
   C. Ostacoli bassi da 1-3,5 cm o bordo scosceso, ad esempio un'aiuola.
   D. Oggetti a filo d'erba 0-1 cm, ad esempio, un vialetto, pietre di pavimentazione.
   E. Crea un'isola per separare alcune aree.
3. Formare un occhiello nel punto del cavo perimetrale in cui successivamente verrà collegato il cavo guida (F).
4. Per gestire pendenze, passaggi e aree secondarie, fare riferimento al manuale dell'operatore.



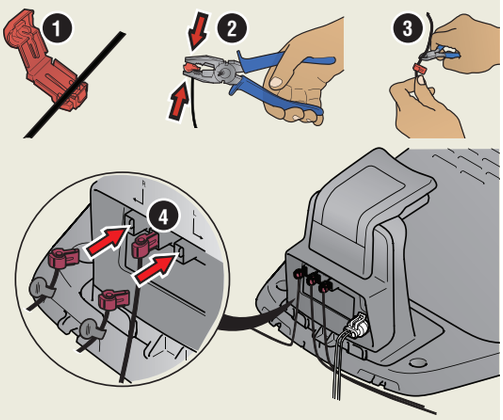
1. Pulsante STOP
2. LED per il controllo del funzionamento della stazione di ricarica, del cavo perimetrale e dei cavi guida
3. Stazione di ricarica
4. Pulsante ON/OFF
5. Pulsante di parcheggio
6. Pulsante di avvio
7. Pulsante Start/Programma
8. Pulsante OK



3. Connessione del cavo perimetrale

1. Aprire il connettore e posizionare il cavo perimetrale nel connettore.
2. Premere insieme il connettore e il cavo utilizzando un paio di pinze.
3. Tagliare il cavo 1-2 cm dopo i connettori.
4. Premere i connettori del cavo perimetrale sui pin di contatto della stazione di ricarica contrassegnati con L (sinistra) e R (destra)

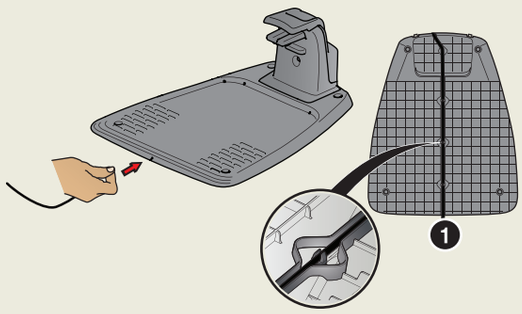
   NOTA: il cavo di destra deve essere collegato al pin di contatto destro sulla stazione di ricarica e il cavo sinistro al pin sinistro.

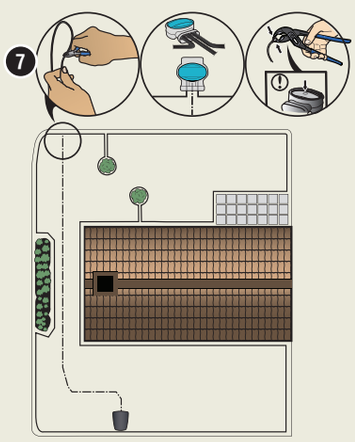


4. Installazione e collegamento del cavo guida

Installare un cavo guida per portare il robot rasaerba in parti remote del prato e aiutarlo a trovare la stazione di ricarica.

1. Spingere il cavo guida attraverso la parte inferiore della stazione di ricarica e fissarlo utilizzando le chiusure a scatto.
2. Montare il connettore sul cavo guida come è stato fatto per il cavo perimetrale, seguendo le istruzioni riportate sopra.
3. Premere il connettore del cavo guida sul pin di contatto contrassegnato GUIDA sulla stazione di ricarica.
4. Tirare il cavo guida almeno 1 m in linea retta dal bordo della stazione di ricarica.
5. Posare il cavo guida dalla stazione di ricarica fino al punto del cavo perimetrale (occhiello) in cui viene effettuato il collegamento utilizzando i picchetti in dotazione o interrare il cavo.
   NOTA: non posare il cavo guida in modo che formi curve strette e che non attraversi il cavo perimetrale, ad esempio quando è disposto in modo da formare un'isola.
6. Tagliare il cavo perimetrale al centro dell'occhiello che è stato realizzato al punto 2.3.
7. Collegare il cavo guida al cavo perimetrale, inserendo entrambi i cavi nel giunto e facendo pressione sul giunto con un paio di pinze.
   NOTA: dopo aver installato il cavo guida, fissare la stazione di ricarica al suolo utilizzando le viti e la chiave a brugola in dotazione.
   NOTA: per ottenere prestazioni ottimali attraverso passaggi stretti, assicurarsi che il cavo guida sia posato correttamente attraverso di essi. Per ulteriori istruzioni, consultare il manuale dell'operatore.





5. Avvio e arresto del robot rasaerba

Avviamento del prodotto

1. Premere il pulsante **ON/OFF** per 3 secondi.
2. Inserire il codice PIN.
3. Selezionare la modalità operativa.

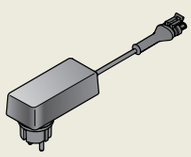
Inserimento del codice PIN di fabbrica

1. Premere il pulsante **ON/OFF**.
2. Premere il pulsante **Start/Programma**.
3. Premere il pulsante **Start**.
4. Premere il pulsante **Parcheggio.**

NOTA: è possibile modificare il codice PIN nell'app GARDENA Bluetooth®.

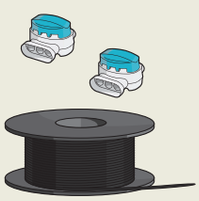
Arresto del prodotto

1. Premere il pulsante **STOP**.



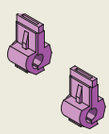
Alimentatore
(l'aspetto dell'alimentazione può variare a seconda del mercato)

Cavo a bassa tensione



Cavo perimetrale e giunti

Picchetti



Connettori

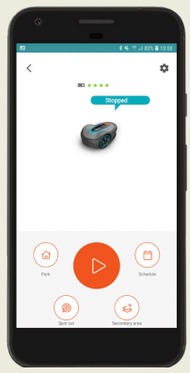
Astina di misurazione

Abbinamento del robot rasaerba all'app

L'app GARDENA Bluetooth® è un'app gratuita per dispositivi mobili. L'app GARDENA Bluetooth® viene utilizzata per la configurazione delle impostazioni e il funzionamento del robot rasaerba. Durante l'abbinamento del robot rasaerba all'app, è possibile accedere ai menu e alle funzioni finché si è all'interno del perimetro della connettività a corto raggio (Bluetooth®).

1. Scaricare l'app GARDENA Bluetooth® sul proprio dispositivo mobile.
2. Spegnere il robot rasaerba, quindi riaccenderlo.
3. Abbinare l'app GARDENA Bluetooth® al prodotto.
4. Inserire il codice PIN.

NOTA: la modalità di abbinamento Bluetooth® è attiva per 3 minuti.

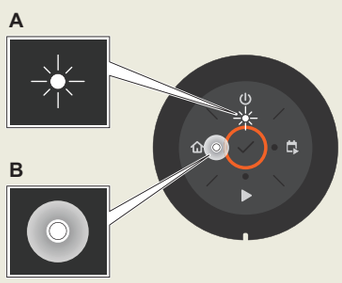


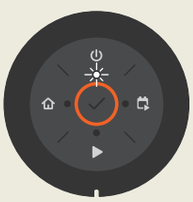
Indicatore di stato a LED sulla tastiera

L'indicatore di stato a LED lampeggiante sulla tastiera mostra lo stato del robot rasaerba. I pulsanti sulla tastiera con luci lampeggianti rappresentano le modalità operative disponibili per il robot rasaerba che è possibile selezionare. È necessario immettere il codice PIN prima di poter selezionare una modalità di funzionamento.

Se il robot rasaerba è parcheggiato, premere il pulsante **STOP** e il robot rasaerba viene impostato in modalità di riposo che consente di impostare una modalità di funzionamento.

A. Luce lampeggiante
B. Luce fissa





Standby

Riposo

In attesa del codice PIN

Codice PIN errato

Taglio in base al programma impostato

Taglio, in modalità di funzionamento Ignora programma o Area secondaria

In rientro

Errore

www.gardena.com

GARDENA®

1141365-41

2021-03-02

Ci riserviamo il diritto di apportare modifiche senza preavviso.
Copyright © 2021 GARDENA Manufacturing GmbH.
Tutti i diritti riservati. www.gardena.com